

Anna Węgrzynowska

CONDITIONS NÉCESSAIRES ET SUFFISANTES POUR L'EXISTENCE
DE CHAMPS TENSORIELS RÉCURRENTS ASYMÉTRIQUES
DU TYPE (0,2) DANS L'ESPACE À QUATRE DIMENSIONS

1. Introduction

L'espace X_4 muni du tenseur asymétrique $T_{\lambda\mu}$ sera désigné par H_4 . La dérivée covariante recurrente de cet espace est définie par les relations

$$(1.1) \quad \nabla_\sigma T_{\lambda\mu} := \partial_\sigma T_{\lambda\mu} - \Gamma_{\sigma\lambda}^\alpha T_{\alpha\mu} - \Gamma_{\sigma\mu}^\alpha T_{\lambda\alpha} = k_\sigma T_{\lambda\mu}$$

où k_σ est un vecteur covariant donné dans H_4 .

On définit les objets suivants

$$(1.2) \quad \alpha := \det [T_{\lambda\mu}] , \quad \beta := \det [2T_{(\lambda\mu)}] , \quad \gamma := \det [2T_{[\lambda\mu]}] .$$

On sait d'après [1] que les objets (1.2) sont des densités de poids 2 et que leur propriété de s'annuler ou non est une propriété invariante.

Posons

$$(1.3) \quad r_\alpha := \text{rang } [T_{\lambda\mu}] , \quad r_\beta := \text{rang } [2T_{(\lambda\mu)}] , \\ r_\gamma := \text{rang } [2T_{[\lambda\mu]}] .$$

On sait d'après [1] et [8] que les rangs (1.3) sont des invariants absolus des transformations du système de coordonnées.

Définition 1. Si $r_\alpha = p$ ($p = 1, 2, 3, 4$), l'espace H_4 est dit $(4-p)$ -plément singulier et noté H_4^{4-p} .

Définition 2. Si $r_\alpha = r_f = r_\mu = 4$, l'espace H_4 est dit non singulier [9].

Dans le présent travail on a résolu le problème suivant: étant donnés successivement les espaces H_4^3 , H_4^2 et H_4^1 avec les champs vectoriels k_σ donnés dans ces espaces, on demande quelles sont les conditions nécessaires et suffisantes pour que le champ du tenseur asymétrique $T_{\lambda\mu}$, donné dans les espaces H_4^3 , H_4^2 et H_4^1 , soit récurrent (c'est-à-dire qu'il satisfasse à la relation (1.1)), ces conditions étant exprimées par les comitants correspondants du champ donné $T_{\lambda\mu}$.

Les relations (1.1) peuvent être mises sous la forme

$$(1.4) \quad \Gamma_{\delta\beta}^\alpha (\delta_\lambda^\beta T_{\alpha\mu} + \delta_\mu^\beta T_{\lambda\alpha}) = \phi_{\delta\lambda\mu} \quad (\alpha, \beta, \lambda, \delta = 1, 2, 3, 4)$$

où

$$(1.5) \quad \phi_{\delta\lambda\mu} := \partial_\delta T_{\lambda\mu} - k_\delta T_{\lambda\mu},$$

les composantes du tenseur $T_{\lambda\mu}$, les dérivées partielles $\partial_\delta T_{\lambda\mu}$ et les composantes du champ vectoriel k_σ étant données, tandis que les composantes de la connexion linéaire asymétrique $\Gamma_{\lambda\mu}^\delta$ sont inconnues. Pour tout δ le système (1.4) est un système de 16 équations linéaires non homogènes avec les inconnues $\Gamma_{\lambda\mu}^\delta$ prises dans l'ordre suivant

$$(1.6) \quad \begin{aligned} \Gamma_{\delta 1}^1, \quad \Gamma_{\delta 1}^2, \quad \Gamma_{\delta 1}^3, \quad \Gamma_{\delta 1}^4, \quad \Gamma_{\delta 2}^1, \quad \Gamma_{\delta 2}^2, \quad \Gamma_{\delta 2}^3, \quad \Gamma_{\delta 2}^4, \\ \Gamma_{\delta 3}^1, \quad \Gamma_{\delta 3}^2, \quad \Gamma_{\delta 3}^3, \quad \Gamma_{\delta 3}^4, \quad \Gamma_{\delta 4}^1, \quad \Gamma_{\delta 4}^2, \quad \Gamma_{\delta 4}^3, \quad \Gamma_{\delta 4}^4. \end{aligned}$$

La matrice fondamentale $\mathcal{M}_\delta = (\quad)$ et complète $\mathcal{M}_\delta^* = [\quad]$ du système (1.4) ont pour δ fixé la forme suivante

$2T_{11}$	$2T_{(12)}$	$2T_{(13)}$	$2T_{(14)}$	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	ϕ_{611}	
T_{12}	T_{32}	T_{42}	T_{11}	T_{12}	T_{13}	T_{14}	0	0	0	0	0	0	0	0	ϕ_{612}	
T_{13}	T_{23}	T_{43}	0	0	0	0	T_{11}	T_{12}	T_{13}	T_{14}	0	0	0	0	ϕ_{613}	
T_{14}	T_{24}	T_{34}	0	0	0	0	0	0	0	0	T_{11}	T_{12}	T_{13}	T_{14}	ϕ_{614}	
T_{21}	T_{22}	T_{23}	T_{24}	T_{11}	T_{21}	T_{31}	T_{41}	0	0	0	0	0	0	0	ϕ_{621}	
0	0	0	0	$2T_{(12)}$	$2T_{22}$	$2T_{(23)}$	$2T_{(24)}$	0	0	0	0	0	0	0	ϕ_{622}	
0	0	0	0	T_{13}	T_{23}	T_{33}	T_{43}	T_{21}	T_{22}	T_{23}	T_{24}	0	0	0	ϕ_{623}	
0	0	0	0	T_{14}	T_{24}	T_{34}	T_{44}	0	0	0	T_{21}	T_{22}	T_{23}	T_{24}	ϕ_{624}	
T_{31}	T_{32}	T_{33}	T_{34}	0	0	0	T_{11}	T_{21}	T_{31}	T_{41}	0	0	0	0	ϕ_{631}	
0	0	0	0	T_{31}	T_{32}	T_{33}	T_{34}	T_{12}	T_{22}	T_{32}	T_{42}	0	0	0	ϕ_{632}	
0	0	0	0	0	0	0	0	$2T_{(13)}$	$2T_{(23)}$	$2T_{(33)}$	$2T_{(34)}$	0	0	0	ϕ_{633}	
T_{41}	T_{42}	T_{43}	T_{44}	0	0	0	0	T_{14}	T_{24}	T_{34}	T_{44}	T_{31}	T_{32}	T_{33}	T_{34}	ϕ_{634}
0	0	0	T_{41}	T_{42}	T_{43}	T_{44}	0	0	0	T_{11}	T_{21}	T_{31}	T_{41}	ϕ_{641}		
0	0	0	0	0	0	0	T_{41}	T_{42}	T_{43}	T_{44}	0	T_{12}	T_{22}	T_{32}	T_{42}	ϕ_{642}
0	0	0	0	0	0	0	T_{41}	T_{42}	T_{43}	T_{44}	T_{13}	T_{23}	T_{33}	T_{43}	ϕ_{643}	
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	$2T_{(14)}$	$2T_{(24)}$	$2T_{(34)}$	$2T_{(44)}$	ϕ_{644}	

où $m_1 = m_2 = m_3 = m_4$.
On pose

$$(1.8) \quad \pi_{\sigma\lambda} = [\phi_{\sigma\lambda j}] ; \quad \pi_6 := [\pi_{6j}] \quad (j = 1, 2, 3, 4).$$

Profitant de (1.8) on obtient les formes suivantes des matrices fondamentales $\mathcal{M} = (\quad)$ et complète $\mathcal{M}^* = [\quad]$ du système d'équations (1.4)

$$(1.9) \quad \left[\begin{pmatrix} m_1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & m_2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & m_3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & m_4 \end{pmatrix} \pi_1 \right. \\ \left. \pi_2 \right. \\ \left. \pi_3 \right. \\ \left. \pi_4 \right]$$

On pose ensuite: $r(\mathcal{M}) = \text{rang } (\mathcal{M})$, $r(\mathcal{M}^*) = \text{rang } (\mathcal{M}^*)$. On sait que la condition nécessaire et suffisante pour que le système (1.4) admette une solution est

$$(1.10) \quad r(\mathcal{M}) = r(\mathcal{M}^*).$$

2. Objets fondamentaux

Nous introduisons les objets suivants

$$(2.1) \quad v_P := 2T_{[\lambda\mu]}$$

C'est un dévecteur (voir [6], [7]), avec la règle de transformation $v_{P'} = \Delta_{\frac{P}{2}}^P v_P$, où P est l'indice obtenu en comprimant les indices $P = (\lambda\mu)$ d'après la règle [10]

$$(2.2) \quad \dot{1} = (12), \dot{2} = (13), \dot{3} = (14), \dot{4} = (23), \dot{5} = (24), \dot{6} = (34)$$

et

$$\Delta_{\frac{P}{2}}^P = 2A_{\lambda'}^{\dot{\lambda}} A_{\mu'}^{\dot{\mu}}.$$

Nous introduisons ensuite les s-tenseurs

$$(2.3) \quad K_{PQ} := T_{\alpha[\lambda} T_{\beta|\mu]} , \quad (P, Q = \dot{1}, \dot{2}, \dot{3}, \dot{4}, \dot{5}, \dot{6})$$

avec la règle de transformation $K_{P'Q'} = \Delta_{P'Q'}^{PQ}$, K_{PQ} (voir [10]), et en même temps on introduit, pour les objets du type (2.3) formés des composantes des champs: $2T_{(\lambda\mu)}$ et $2T_{[\lambda\mu]}$, les notations

$$(2.4) \quad K_{PQ}^{(s)} = 8T_{(\alpha[\lambda)} T_{(\beta\mu)]} \quad \text{et} \quad K_{PQ}^{(a)} = 8T_{[\alpha[\lambda]} T_{(\beta\mu)]},$$

ainsi que

$$(2.5) \quad L_{\Omega\Gamma} := 3! T_{\alpha[\lambda} T_{\beta\mu]} T_{\nu\gamma\Gamma]} +$$

avec la règle de transformation: $L_{\Omega'\Gamma'} = \Delta_{\Omega'\Gamma'}^{\Omega\Gamma} L_{\Omega\Gamma}$, (voir [8], [6]), où Ω , Γ sont les indices obtenus en comprimant les indices $\Omega = (\lambda\mu\nu)$, $\Gamma = (\alpha\beta\gamma)$ d'après la règle

$$(2.6) \quad I = (234), \quad II = (134), \quad III = (124), \quad IV = (123)$$

et

$$\Delta_{\Omega}^{\Omega'} = 3! A_{\lambda'}^{\lambda} A_{\mu'}^{\mu} A_{\nu'}^{\nu}.$$

On désigne ensuite

$$(2.7) \quad L_{\Omega\Gamma}^{(s)} = 3! 8T_{(\alpha[\lambda)} T_{(\beta\mu)]} T_{(\nu\gamma\Gamma]} \quad (\Omega, \Gamma = I, II, III, IV).$$

Les objets K_{PQ} et $K_{\Omega\Gamma}$ sont symétriques s'ils ont les propriétés: $K_{QP} = K_{PQ}$ et $L_{\Gamma\Omega} = L_{\Omega\Gamma}$, ces propriétés ayant un caractère invariant (voir [6], [7]).

Ensuite nous introduisons les objets du type de Pientsov (voir [7])

a) dans le cas où $r_{\alpha} = 1$

$$(2.8) \quad \alpha_{\mu} := \frac{T_{\mu\lambda}}{T_{1\lambda}} \quad (\lambda, \mu = 1, 2, 3, 4)$$

avec la règle de transformation $\alpha_{\mu'} = \frac{A_{\mu'}^{\nu} \alpha_{\nu}}{A_{1\mu'}^{\nu} \alpha_{\nu}}$,

b) dans le cas où $r_{\alpha} = 2$

$$(2.9) \quad \beta_P := \frac{K_{PQ}}{K_{1Q}} \quad \text{et} \quad \tilde{\beta}_P := \frac{K_{QP}}{K_{Q1}} \quad (P, Q = 1, 2, 3, 4, 5, 6)$$

avec la règle de transformation $\beta_{P'} = \frac{\Delta_P^P \beta_P}{\Delta_{P'}^P \beta_{P'}} \quad (\text{règle analogue pour } \tilde{\beta}_P)$,

c) dans le cas où $r_\alpha = 3$

$$(2.10) \quad \tilde{\gamma}_\alpha := \frac{L_{\alpha\Gamma}}{L_{\Gamma\Gamma}} \quad \text{et} \quad \tilde{\gamma}_{\alpha'} := \frac{L_{\Gamma\alpha}}{L_{\alpha'\Gamma}} \quad (\alpha, \Gamma = I, II, III, IV)$$

avec la règle de transformation $\tilde{\gamma}_{\alpha'} = \frac{\Delta_{\alpha'}^{\alpha} \tilde{\gamma}_\alpha}{\Delta_{\alpha'}^{\alpha'} \tilde{\gamma}_{\alpha'}} \quad (\text{règle analogue pour } \tilde{\gamma}_\alpha)$.

On démontre aisément que dans l'espace H_4^2 , où $r_\alpha = 2$, les hypothèses: K_{PQ} est symétrique et $K_{ij} \neq 0$ entraînent les relations

$$(2.11) \quad K_{PQ} = \beta_P \beta_Q K_{ij}, \quad K_{ij} \neq 0 \Rightarrow v_i \neq 0, \quad v_P = \beta_P v_i$$

tandis que dans l'espace H_4^1 , où $r_\alpha = 3$, les hypothèses: $L_{\alpha\Gamma}$ est symétrique et $L_{IVIV} \neq 0$ entraînent les relations

$$(2.12) \quad L_{\alpha\Gamma} = \gamma_\alpha \gamma_\Gamma L_{IVIV}, \quad L_{IVIV} \neq 0 \Rightarrow \overset{(s)}{L_{IVIV}} \neq 0; \quad \overset{(s)}{L_{\alpha\Gamma}} = \gamma_\alpha \gamma_\Gamma L_{IVIV}.$$

Nous construisons ensuite les objets

$$(2.13) \quad \varrho := \frac{K_{ij}}{(v_i)^2}, \quad v_i \neq 0$$

$$(2.14) \quad \zeta := \frac{L_{IVIV}}{\overset{(s)}{L_{IVIV}}}, \quad \overset{(s)}{L_{IVIV}} \neq 0.$$

Théorème 1. Si dans l'espace H_4^2 on a $K_{[PQ]} = 0$ et si $K_{ij} \neq 0$, l'objet ϱ est un scalaire.

Démonstration. Des règles de transformation pour les objets K_{PQ} et v_P et des relations (2.11) on tire

$$\beta' = \frac{K_{ij'}}{(v_{j'})^2} = \frac{\Delta_{ij'}^{pq} K_{pq}}{\Delta_{ij'}^R v_R \Delta_{ij'}^S v_S} = \frac{\Delta_{ij'}^{pq} \beta_P \beta_Q K_{ij}}{\Delta_{ij'}^R \Delta_{ij'}^S \beta_R \beta_S (v_{j'})^2} = \frac{K_{ij}}{(v_{j'})^2} = \beta.$$

Théorème 2. Si dans l'espace H_4^1 on a $L_{[ar]} = 0$
(s) et si $L_{IVIV} \neq 0$, l'objet ζ est un scalaire.

La démonstration est analogue à celle du théorème 1.

3. Conditions nécessaires et suffisantes pour l'existence de champs tensoriels asymétriques récurrents du type $(0,2)$ dans l'espace H_4^3

Dans le travail [5] il a été démontré que dans H_4^3 le seul cas qui puisse se présenter pour les rangs r_a, r_f, r_e , est le suivant

$$(3.1) \quad r_a = 1, \quad r_f = r_e = 2.$$

En s'appuyant sur le théorème correspondant du travail [2] on admet que

$$(3.2) \quad \sum_{\lambda=1}^4 (T_{1\mu})^2 \neq 0.$$

Si l'on admet l'hypothèse (3.2), la matrice des coordonnées du champ $T_{\lambda\mu}$ devient

$$(3.3) \quad [T_{\lambda\mu}] = [\alpha_\lambda \quad T_{1\mu}] \quad (\lambda, \mu = 1, 2, 3, 4),$$

où α_λ est l'objet défini dans (2.8).

Théorème 3. Dans l'espace H_4^3 le champ du tensor asymétrique $T_{\lambda\mu}$ est toujours récurrent et la solution du système d'équations (1.4) par rapport à $\Gamma_{\lambda\mu}^\nu$ dépend de 36 fonctions arbitraires.

Démonstration. On démontre aisément que les hypothèses (3.1) entraînent

$$(3.4) \quad (T_{12} - \alpha_2 T_{11})^2 + (T_{13} - \alpha_3 T_{11})^2 + (T_{14} - \alpha_4 T_{11})^2 \neq 0.$$

En substituant les composantes du champ (3.3) dans les matrices \mathcal{M}_6^* et \mathcal{M}_6 et en calculant leurs rangs moyennant l'hypothèse (3.2) et les relations (3.4) on obtient

$$(3.5) \quad r(\mathcal{M}_6^*) = r(\mathcal{M}_6) = 7 \Rightarrow r(\mathcal{M}) = r(\mathcal{M}^*) = 28.$$

4. Conditions nécessaires et suffisantes pour l'existence de champs tensoriels asymétriques récurrents du type (0,2) dans l'espace H_4^2

Dans le travail [5] il a été démontré que dans H_4^3 les cas possibles pour rangs r_x, r_y, r_z , sont les suivants

$$r_x = 2 \quad \begin{cases} r_y = 1 & r_z = 2 \\ r_y = 2 & r_z = 2 \\ r_y = 3 & r_z = 2 \\ r_y = 4 & r_z = 4 \end{cases}$$

Dans le cas où $r_x = 2$ on a pour les composantes du champ $T_{\lambda\mu}$ les relations

$$(4.1) \quad \begin{cases} T_{3\mu} = \beta_2 T_{2\mu} - \beta_4 T_{1\mu} \\ T_{4\mu} = \beta_3 T_{2\mu} - \beta_5 T_{1\mu} \end{cases} \quad \text{pour } \mu = 1, 2, 3, 4,$$

où β_p sont les composantes de l'objet défini dans (2.9) et où l'on a admis que $K_{ij} \neq 0$ [2].

On considère les fonctions

$$(4.2) \quad \begin{cases} P = T_{13} + \beta_4 T_{11} - \beta_2 T_{12} \\ Q = T_{24} + \beta_5 T_{21} - \beta_3 T_{22} \\ R = T_{14} + \beta_6 T_{11} - \beta_3 T_{12} \\ S = T_{23} + \beta_4 T_{21} - \beta_2 T_{22} \end{cases} .$$

Calculant \mathcal{J} et \mathcal{K} (définis dans (1.2)) on obtient $\mathcal{J} = \mathcal{K} = (PQ - RS)^2$. Nous introduisons les objets

$$(4.3) \quad V := \sqrt{\mathcal{J}}$$

où, comme on le sait [1], c'est une densité de poids 1, ainsi que

$$(4.4) \quad \partial_\lambda V$$

avec la règle de transformation (voir [3]): $\partial_\lambda V' = J^{1-1} A_\lambda^\lambda (-V \partial_\lambda \ln |J| + \partial_\lambda V)$ (dans [3] il y a lieu de poser $p = 1$).

On sait d'après [4] que le complexe $\{V, \partial_\lambda V\}$ est un objet géométrique semi-composé.

Les objets suivants sont

$$(4.5) \quad \partial_\lambda^{(s)} L_{\Omega r} \quad \text{et} \quad \partial_\lambda^{(s)} K_{PQ},$$

où $L_{\Omega r}^{(s)}$ et $K_{PQ}^{(s)}$ ont été définis dans (2.4) et (2.7).

On montre aisément que les règles de transformation pour les objets (4.5) sont les suivantes (voir [7])

$$\left\{ \begin{array}{l} \partial_{\lambda'}^{(s)} L_{\Omega' r'} = A_{\lambda'}^\alpha \left(\left(L_{\Omega r}^{(s)} \partial_\alpha \left(\Delta_{\Omega r}^{r' r} \right) + \Delta_{\Omega r}^{r' r} \partial_\alpha^{(s)} L_{\Omega r} \right) \right), \\ \partial_{\lambda'}^{(s)} K_{PQ'} = A_{\lambda'}^\alpha \left(\left(K_{PQ}^{(s)} \partial_\alpha \left(\Delta_{PQ}^{PQ'} \right) + \Delta_{PQ}^{PQ'} \partial_\alpha^{(s)} K_{PQ} \right) \right), \end{array} \right.$$

et que ces règles obéissent aux propriétés d'un groupe. Il en résulte, en tenant compte de [4], que les complexes $\{L_{\Omega r}^{(s)}, \partial_\lambda^{(s)} L_{\Omega r}\}$ et $\{K_{PQ}^{(s)}, \partial_\lambda^{(s)} K_{PQ}\}$ sont des objets géométriques semi-composés.

Théorème 4. Dans H_4^2 le champ du tenseur asymétrique $T_{\lambda\mu}$ est toujours récurrent dans les cas: (a) $r_\lambda = 1$, $r_\mu = 2$; (b) $r_\lambda = 3$, $r_\mu = 2$; (c) $r_\lambda = 4$, $r_\mu = 4$; la solution du système d'équations (1.4) par rapport à $\Gamma_{\lambda\mu}^\nu$ dépend de s fonctions arbitraires, où (a) $s = 36$, (b) $s = 20$, (c) $s = 16$.

Démonstration

(c) Dans le cas où $r_\alpha = 2$, $r_\beta = r_\theta = 4$ les conditions suivantes doivent être remplies

$$(4.6) \quad f \neq 0 \wedge \ell \neq 0 \Leftrightarrow V \neq 0.$$

On prouve aisément que (4.6) entraîne

$$(4.7) \quad P^2 + Q^2 + R^2 + S^2 \neq 0,$$

où P, Q, R, S ont été définies dans (4.2).

En substituant les composantes du champ $T_{\lambda\mu}$, déterminées dans (4.1), dans les matrices \mathcal{M}_σ^* et \mathcal{M}_σ (définies dans (1.7)) et en tenant compte des hypothèses $K_{ij} \neq 0$ et (4.7) on trouve leurs rangs

$$(4.8) \quad r(\mathcal{M}_\sigma^*) = r(\mathcal{M}_\sigma) = 12 \Rightarrow r(\mathcal{M}^*) = r(\mathcal{M}) = 48.$$

(b) Dans le cas où $r_\alpha = 2$, $r_\beta = 3$, $r_\theta = 2$ les conditions suivantes doivent être remplies

$$(4.9) \quad f = \ell = 0 \Leftrightarrow V \equiv 0,$$

où V a été défini dans (4.3).

Posons:

$$\mathcal{M} = \begin{pmatrix} 2T_{11} & 2T_{(12)} & P & R \\ 2T_{(12)} & 2T_{22} & S & Q \\ P & S & 0 & 0 \\ R & Q & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

(s)

et désignons par $\tilde{L}_{\alpha\beta\gamma}$ les mineurs du troisième degré de la matrice \mathcal{M} (α, β, γ sont des indices formés d'après la règle (2.6)). On prouve aisément que la condition suivante est remplie $r[2T_{(\lambda\mu)}] = r(\mathcal{M}) = 3$ (pour les composantes du champ $T_{\lambda\mu}$ définies par les relations (4.1)). De l'hypothèse $r_\beta = 3$ et des relations précédentes il résulte que

$$(4.10) \quad (\overset{(s)}{\tilde{L}}_{III\ III})^2 + (\overset{(s)}{\tilde{L}}_{IV\ IV})^2 \neq 0.$$

De (4.10) il résulte que dans le cas considéré il y a deux possibilités

$$(4.11) \quad \overset{(s)}{\tilde{L}}_{III\ III} \neq 0 \Rightarrow R^2 + Q^2 \neq 0 \vee \overset{(s)}{\tilde{L}}_{IV\ IV} \neq 0 \Rightarrow P^2 + S^2 \neq 0.$$

Substituant les composantes du champ $T_{\lambda\mu}$, définies dans (4.1), dans les matrices \mathcal{M}_6^* et \mathcal{M}_6 et profitant du fait que si l'objet s'annule, cette propriété est invariante, on étudie les rangs de ces matrices sous les hypothèses: $K_{ij} \neq 0$, (4.10), (4.11), (4.9) et on obtient

$$(4.12) \quad r(\mathcal{M}_6^*) = r(\mathcal{M}_6) = 11 \Rightarrow r(\mathcal{M}^*) = r(\mathcal{M}) = 44.$$

(a) Dans le cas où $r_a = 2$, $r_f = 1$, $r_\theta = 2$ les conditions suivantes doivent être remplies

$$(4.13) \quad V = 0 \Rightarrow \partial_\lambda V = 0; \quad \overset{(s)}{L}_{\Omega\Gamma} = 0 \Rightarrow \partial_\lambda \overset{(s)}{L}_{\Omega\Gamma} = 0; \quad \overset{(s)}{K}_{PQ} = 0 \Rightarrow \partial_\lambda \overset{(s)}{K}_{PQ} = 0,$$

la propriété de s'annuler étant pour les objets $\{\overset{(s)}{L}_{\Omega\Gamma}, \partial_\lambda \overset{(s)}{L}_{\Omega\Gamma}\}$ et $\{\overset{(s)}{K}_{PQ}, \partial_\lambda \overset{(s)}{K}_{PQ}\}$ une propriété invariante.

En substituant les composantes du champ $T_{\lambda\mu}$, définies dans (4.1), dans les matrices \mathcal{M}_6^* et \mathcal{M}_6 , et en évaluant les rangs de ces matrices sous les hypothèses $K_{ij} \neq 0$ et (4.13) on obtient

$$(4.14) \quad r(\mathcal{M}_6^*) = r(\mathcal{M}_6) = 7, \quad r(\mathcal{M}^*) = r(\mathcal{M}) = 28.$$

Théorème 5. Dans le cas où $r_a = r_f = r_\theta = 2$ de l'espace H_4^2 l'objet K_{PQ} ne peut être antisymétrique.

Démonstration. On admet que les composantes du champ $T_{\lambda\mu}$ sont définies par les relations (4.1). De la

définition (2.9) de l'objet β_p et de (4.1) on tire $K_{Pj} = \beta_p K_{jj}$ ($P = 1, 2, \dots, 6$) et $K_{jj} \neq 0$. Si l'objet K_{PQ} était antisymétrique, on devrait avoir les relations $K_{pp} = 0$ ($P = 1, 2, \dots, 6$) et par conséquent $K_{Pj} = 0$ ($P = 1, 2, \dots, 6$), contrairement à l'hypothèse $r_a = 2$ pour le champ $T_{\lambda\mu}$ défini dans (4.1).

Théorème 6. Dans le cas $r_a = r_f = r_\beta = 2$ de l'espace H_4^2 , si $K_{[PQ]} = 0$, le champ du tenseur asymétrique $T_{\lambda\mu}$ est récurrent si et seulement si $\partial_{\lambda\beta} \equiv 0$ (β a été défini dans (2.13)), la solution du système d'équations (1.4) par rapport à $\Gamma_{\lambda\mu}^\nu$ dépend de 36 fonctions arbitraires.

Démonstration. Nous introduisons l'objet suivant

$$(4.15) \quad \theta_P := \tilde{\beta}_P - \beta_P, \quad (P = 1, 2, \dots, 6)$$

où $\tilde{\beta}_P$ et β_P ont été définis dans (2.9).

On démontre facilement que la règle de transformation pour cet objet est la suivante

$$\theta_{P'} = \frac{\Delta_{2P'}^P \Delta_{2i'}^S (\theta_P \beta_S - \theta_S \beta_P)}{\Delta_{2i'}^Q \tilde{\beta}_Q \Delta_{2i'}^R \beta_R} \quad (P, Q, R, S = 1, 2, \dots, 6)$$

et qu'elle obéit aux propriétés d'un groupe.

Si l'objet K_{PQ} est symétrique, les fonctions P, Q, R, S , définies par (4.2), peuvent être mises sous la forme

$$(4.16) \quad \begin{cases} P = T_{12}\theta_2 - T_{11}\theta_4, & Q = T_{22}\theta_3 - T_{21}\theta_5 \\ R = T_{12}\theta_3 - T_{11}\theta_5, & S = T_{22}\theta_2 - T_{21}\theta_4. \end{cases}$$

De (2.9), (4.15), (4.16) et de l'hypothèse $K_{[PQ]} = 0$ on tire

$$(4.17) \quad P = Q = R = S \equiv 0 \Rightarrow \partial_\lambda P = \partial_\lambda Q = \partial_\lambda R = \partial_\lambda S = 0,$$

et

$$(4.18) \quad K_{QP} = K_{PQ}, \quad r_a = r_f = r_\beta = 2, \quad K_{jj} \neq 0 \Rightarrow K_{jj} \neq 0 \wedge v_j \neq 0.$$

En substituant les composantes du champ $T_{\lambda\mu}$, définies dans (4.1), dans les matrices m_6^* et m_6 , admettant que $K_{[PQ]} = 0$ et profitant des relations (4.17) et (4.18) on évalue les rangs de ces matrices et on obtient

$$r(m_6^*) = r(m_6) \Leftrightarrow \partial_6 \varphi = 0 \Leftrightarrow r(m^*) = r(m) \Leftrightarrow \partial_6 \varphi = 0.$$

L e m m e 1. Si dans H_4^2 on a $r_a = r_f = r_\theta = 2$, si le champ du tenseur $T_{\lambda\mu}$ est défini par les formules (4.1), si $K_{ij} \neq 0$ et $P = Q = R = S = 0$, on a $K_{[PQ]} = 0$.

D é m o n s t r a t i o n. De l'hypothèse $P = Q = R = S = 0$ et des formules (4.2) on tire

$$T_{13} = \beta_2 T_{12} - \beta_4 T_{11}, \quad T_{23} = \beta_2 T_{22} - \beta_4 T_{21},$$

$$T_{14} = \beta_3 T_{12} - \beta_5 T_{11}, \quad T_{24} = \beta_3 T_{22} - \beta_5 T_{21}.$$

De là on tire, en tenant compte de la définition des objets β_P et $\tilde{\beta}_P$: $\tilde{\beta}_P = \beta_P$ ($P = 1, 2, \dots, 6$), donc

$$(4.19) \quad \frac{K_{PQ}}{K_{ijQ}} = \frac{K_{QP}}{K_{Qi}}.$$

La formule (4.19) et l'hypothèse $K_{ij} \neq 0$ entraînent: $K_{Pi} = K_{ijP}$ ($P = 1, 2, \dots, 6$). De là et de (4.19) on tire: $K_{PQ} = K_{QP}$ ($P, Q = 1, 2, \dots, 6$).

C o r o l l a i r e . Du lemme 1 et de (4.17) il résulte que dans le cas H_4^2 : $r_a = r_f = r_\theta = 2$ on a pour les composantes du champ $T_{\lambda\mu}$ (4.1) l'équivalence

$$(4.20) \quad K_{QP} = K_{PQ} \Leftrightarrow P = Q = R = S = 0,$$

où P, Q, R, S ont été définis dans (4.2).

T h é o r è m e 7. Dans le cas $r_a = r_f = r_\theta = 2$ de l'espace H_4^2 , si $K_{[PQ]} \neq 0$, le champ du tenseur asymétrique

$T_{\lambda\mu}$ est toujours récurrent, la solution du système d'équations (1.4) dépend de 16 fonctions arbitraires.

Démonstration. De l'hypothèse $K_{[PQ]} \neq 0$ et du lemme 1 il résulte que dans le cas considéré de l'espace H_4^2 les composantes du champ $T_{\lambda\mu}$ (4.1) doivent satisfaire aux conditions

$$(4.21) \quad P^2 + Q^2 + R^2 + S^2 \neq 0 \wedge (PT_{21} - ST_{11})^2 + (PT_{22} - ST_{12})^2 \neq 0.$$

En substituant les composantes du champ $T_{\lambda\mu}$ (4.1) dans les matrices \mathcal{M}_6^* et \mathcal{M}_6 et profitant des relations (4.21) on évalue leurs rangs sous l'hypothèse $K_{[PQ]} \neq 0$ et on obtient

$$r(\mathcal{M}_6^*) = r(\mathcal{M}_6) = 12 \Rightarrow r(\mathcal{M}^*) = r(\mathcal{M}) = 48.$$

5. Conditions nécessaires et suffisantes pour l'existence de champs tensoriels asymétriques récurrents du type (0,2) dans l'espace H_4^1

Dans le travail [5] il a été démontré que pour les rangs r_a, r_f, r_e les cas suivants sont possibles

$$r_a = 3, \quad \left\{ \begin{array}{l} r_f = 1, \quad r_e = 2, \\ r_f = 2, \quad r_e = 2, \\ r_f = 2, \quad r_e = 4, \\ r_f = 3, \quad r_e = 2, \\ r_f = 3, \quad r_e = 4, \\ r_f = 4, \quad r_e = 2, \\ r_f = 4, \quad r_e = 4. \end{array} \right.$$

Dans le cas où $r_a = 3$ on a pour les composantes du champ $T_{\lambda\mu}$ les relations suivantes

$$(5.1) \quad T_{4\mu} = \tau_I T_{1\mu} - \tau_{II} T_{2\mu} + \tau_{III} T_{3\mu} \quad (\mu = 1, 2, 3, 4),$$

où γ_μ sont les composantes de l'objet défini dans (2.10) et où l'on a admis que $L_{IVIV} \neq 0$ (voir [2]).

Nous introduisons les fonctions suivantes

$$(5.2) \quad \begin{cases} X = T_{14} - \gamma_I T_{11} + \gamma_{II} T_{12} - \gamma_{III} T_{13}, \\ Y = T_{24} - \gamma_I T_{21} + \gamma_{II} T_{22} - \gamma_{III} T_{23}, \\ Z = T_{34} - \gamma_I T_{31} + \gamma_{II} T_{32} - \gamma_{III} T_{33}. \end{cases}$$

Calculant ϵ pour les composantes du champ $T_{\lambda\mu}$ (5.1) on obtient

$$\epsilon = (2ZT_{[12]} - 2YT_{[13]} + 2XT_{[23]})^2.$$

Nous introduisons ensuite les objets suivants

$$(5.3) \quad B := \sqrt{\epsilon},$$

qui est, comme on le sait [1], une densité de poids 1, et

$$(5.4) \quad \partial_\lambda B,$$

avec la règle de transformation: $\partial_{\lambda'} B' = J^{-1} A_{\lambda'}^\lambda (-B \partial_\lambda \ln |J| + \partial_\lambda B)$, obéissant aux propriétés d'un groupe (la démonstration est analogue à celle qui a été faite pour l'objet $\partial_\lambda V$ (4.4)). Le complexe $\{B, \partial_\lambda B\}$ est un objet géométrique semi-composé [4]. Si $r_\alpha = r_\beta = 4$, on peut introduire le scalaire et le vecteur covariant suivants [1]

$$(5.5) \quad \tau := \frac{\epsilon}{B}; \quad \partial_\lambda \tau.$$

Théorème 8. Dans le cas de l'espace H_4^1 où $r_\alpha = 3$, $r_\beta = r_\theta = 4$ le champ du tenseur asymétrique $T_{\lambda\mu}$ est recurrent si et seulement si $\partial_\lambda \tau = 0$; la solution du système d'équations (1.4) par rapport à $\Gamma_{\lambda\mu}^\nu$ dépend de 8 fonctions arbitraires.

Démonstration. On introduit les notations

$$\Lambda = \begin{pmatrix} 2T_{11} & 2T_{(12)} & 2T_{(13)} & X \\ 2T_{(12)} & 2T_{22} & 2T_{(23)} & Y \\ 2T_{(13)} & 2T_{(23)} & 2T_{33} & Z \\ X & Y & Z & 0 \end{pmatrix} \quad \Omega = \begin{pmatrix} 0 & 2T_{[12]} & 2T_{[13]} & X \\ 2T_{[21]} & 0 & 2T_{[23]} & Y \\ 2T_{[31]} & 2T_{[32]} & 0 & Z \\ -X & -Y & -Z & 0 \end{pmatrix}$$

et je désigne par $\tilde{L}_{\Omega r}^{(s)}$ les mineurs de degré 3 de la matrice Λ , formés d'après la règle (2.7). On démontre aisément que

$$(5.6) \quad r_f = r_A \wedge r_\theta = r_\Omega$$

si les composantes du champ $T_{\lambda\mu}$ sont de la forme (5.1). En vertu de (5.6) et de l'hypothèse $r_f = r_\theta = 4$ on obtient

$$(5.7) \quad f \neq 0 \wedge \theta \neq 0 \Rightarrow B \neq 0 \wedge X^2 + Y^2 + Z^2 \neq 0 \wedge (\tilde{L}_{II}^{(s)})^2 + \\ + (\tilde{L}_{II \ II}^{(s)})^2 + (\tilde{L}_{III \ III}^{(s)})^2.$$

En substituant les composantes du champ $T_{\lambda\mu}$ (5.1) dans les matrices \mathcal{M}_6^* et \mathcal{M}_5 , on calcule les rangs de ces matrices en profitant des relations (5.7) et on obtiens

$$r(\mathcal{M}_6^*) = r(\mathcal{M}_6) = 14 \Leftrightarrow \partial_\lambda \tau = 0 \Leftrightarrow r(\mathcal{M}^*) = r(\mathcal{M}) = \\ = 56 \Leftrightarrow \partial_\lambda \tau = 0.$$

Théorème 9. Dans le cas où $r_\alpha = r_f = 3$, $r_\theta = 2$, dans l'espace H_4^1 l'objet $L_{\Omega r}$ ne peut être antisymétrique.

La démonstration est analogue à celle du théorème 5.

Théorème 10. Dans le cas où $r_\alpha = r_f = 3$, $r_\theta = 2$ dans l'espace H_4^1 , si $L_{\Omega r} \equiv 0$, le champ du tenseur asymétrique $T_{\lambda\mu}$ est récurrent si et seulement si $\partial_\lambda \zeta = 0$ (où ζ a été

défini dans (2.14)); la solution du système d'équations (1.4) par rapport à $\Gamma_{\lambda\mu}^\nu$ dépend de 20 fonctions arbitraires.

Démonstration. Nous introduisons l'objet suivant

$$(5.8) \quad \vartheta_\Gamma := \tilde{\vartheta}_\Gamma - \vartheta_\Gamma$$

où $\tilde{\vartheta}_\Gamma$ et ϑ_Γ ont été définis dans (2.10)), avec la règle de transformation (voir [7])

$$\vartheta_\Gamma = \frac{\Delta_\Gamma^\Gamma \Delta_\Omega^\Omega (\vartheta_\Gamma \vartheta_\Omega - \vartheta_\Omega \vartheta_\Gamma)}{\Delta_\Lambda^\Lambda \tilde{\vartheta}_\Lambda \Delta_\Phi^\Phi \tilde{\vartheta}_\Phi}, \quad (\Omega, \Gamma, \Lambda, \Phi = I, II, III, IV)$$

obéissant aux propriétés d'un groupe. De cette formule il résulte que la propriété de l'objet ϑ_Γ de s'annuler est une propriété invariante de celui-ci. En vertu des définitions (2.10) et (5.8) on obtient: $L_{\Gamma\Omega} = L_{\Omega\Gamma} \Rightarrow \vartheta_\Sigma = 0$ ($\Omega, \Gamma, \Sigma = I, II, III, IV$). On démontre aisément que les fonctions X, Y, Z (5.2) peuvent être exprimées par l'objet ϑ_Σ de la façon suivante

$$\begin{cases} X = \vartheta_I T_{11} - \vartheta_{II} T_{12} + \vartheta_{III} T_{13}, \\ Y = \vartheta_I T_{21} - \vartheta_{II} T_{22} + \vartheta_{III} T_{23}, \\ Z = \vartheta_I T_{31} - \vartheta_{II} T_{32} + \vartheta_{III} T_{33}. \end{cases}$$

Des considérations précédentes il résulte que

$$(5.9) \quad L_{\Gamma\Omega} = L_{\Omega\Gamma} \Rightarrow X = Y = Z = 0 \Rightarrow \partial_\lambda X = \partial_\lambda Y = \partial_\lambda Z = 0.$$

En substituant les composantes du champ $T_{\lambda\mu}$ (5.1) dans les matrices \mathcal{M}_σ^* et \mathcal{M}_σ , on calcule les rangs de ces matrices sous les hypothèses du théorème 10, $L_{IVIV} \neq 0$ et, en profitant de (5.9), nous obtenons

$$(5.10) \quad r(\mathcal{M}_\sigma^*) = r(\mathcal{M}_\sigma) \Leftrightarrow r(\mathcal{M}^*) = r(\mathcal{M}),$$

où les matrices $\mathcal{M}^* = [\quad]$ et $\mathcal{X} = (\quad)$ ont la forme suivante

$$(5.11) \quad \left[\begin{array}{cccccccccc} 2T_{11} & 2T_{(12)} & 2T_{(13)} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \partial_\lambda T_{11} - k_\lambda T_{11} \\ T_{12} & T_{22} & T_{32} & T_{11} & T_{12} & T_{13} & 0 & 0 & 0 & \partial_\lambda T_{12} - k_\lambda T_{12} \\ T_{13} & T_{23} & T_{33} & 0 & 0 & 0 & T_{11} & T_{12} & T_{13} & \partial_\lambda T_{13} - k_\lambda T_{13} \\ T_{21} & T_{22} & T_{23} & T_{11} & T_{21} & T_{31} & 0 & 0 & 0 & \partial_\lambda T_{21} - k_\lambda T_{21} \\ 0 & 0 & 0 & 2T_{(12)} & 2T_{22} & 2T_{(23)} & 0 & 0 & 0 & \partial_\lambda T_{22} - k_\lambda T_{22} \\ 0 & 0 & 0 & T_{13} & T_{23} & T_{33} & T_{21} & T_{22} & T_{23} & \partial_\lambda T_{23} - k_\lambda T_{23} \\ T_{31} & T_{32} & T_{33} & 0 & 0 & 0 & T_{11} & T_{21} & T_{31} & \partial_\lambda T_{31} - k_\lambda T_{31} \\ 0 & 0 & 0 & T_{31} & T_{32} & T_{33} & T_{12} & T_{22} & T_{32} & \partial_\lambda T_{32} - k_\lambda T_{32} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 2T_{(13)} & 2T_{(23)} & 2T_{33} & \partial_\lambda T_{33} - k_\lambda T_{33} \end{array} \right]$$

Il est évident que pour le champ $T_{\lambda\mu}$ (5.1) on a: $L_{r\Omega} = L_{\Omega r} \Rightarrow$
 $L_{IVIV}^{(s)} \neq 0$. Nous calculons $L_{IVIV}^{(s)} \partial_\lambda \zeta$ (l'objet ζ a été défini dans (2.15))

$$\begin{aligned} L_{IVIV}^{(s)} \partial_\lambda \zeta &= L_{IVIV}^{(s)} \partial_\lambda L_{IVIV} - L_{IVIV}^{(s)} \partial_\lambda L_{IVIV}^{(s)} = \\ &= \left(L_{IVIV}^{(s)} K_{44} - 2L_{IVIV}^{(s)} K_{44} \right) \partial_\lambda T_{11} + \\ &- \left(L_{IVIV}^{(s)} K_{42} - 2L_{IVIV}^{(s)} K_{42} \right) \partial_\lambda T_{12} + \\ &+ \left(L_{IVIV}^{(s)} K_{41} - 2L_{IVIV}^{(s)} K_{41} \right) \partial_\lambda T_{13} + \\ &- \left(L_{IVIV}^{(s)} K_{24} - 2L_{IVIV}^{(s)} K_{24} \right) \partial_\lambda T_{21} + \\ &+ \left(L_{IVIV}^{(s)} K_{22} - 2L_{IVIV}^{(s)} K_{22} \right) \partial_\lambda T_{22} + \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & - \left(\begin{smallmatrix} (s) \\ L_{IVIV}^K \dot{2} \dot{1} - 2L_{IVIV}^K \dot{2} \dot{1} \end{smallmatrix} \right) \partial_\lambda T_{23} + \\
 & + \left(\begin{smallmatrix} (s) \\ L_{IVIV}^K \dot{1} \dot{4} - 2L_{IVIV}^K \dot{1} \dot{4} \end{smallmatrix} \right) \partial_\lambda T_{31} + \\
 & - \left(\begin{smallmatrix} (s) \\ L_{IVIV}^K \dot{1} \dot{2} - 2L_{IVIV}^K \dot{1} \dot{2} \end{smallmatrix} \right) \partial_\lambda T_{32} + \\
 & + \left(\begin{smallmatrix} (s) \\ L_{IVIV}^K \dot{1} \dot{1} - 2L_{IVIV}^K \dot{1} \dot{1} \end{smallmatrix} \right) \partial_\lambda T_{33} .
 \end{aligned}$$

Nous allons montrer que si tous les coefficients des dérivées $\partial_\lambda T_{\alpha\beta}$ ($\alpha, \beta = 1, 2, 3$) étaient nuls, cela serait en contradiction avec l'hypothèse $r_\lambda = 2$; en effet, on a

$$\begin{cases} 2K_{[21]} = -2T_{11}T_{[23]} + 2T_{21}T_{[13]} - 2T_{31}T_{[12]}, \\ 2K_{[41]} = -2T_{12}T_{[23]} + 2T_{22}T_{[13]} - 2T_{32}T_{[12]}, \\ 2K_{[42]} = -2T_{13}T_{[23]} + 2T_{23}T_{[13]} - 2T_{33}T_{[12]}; \end{cases}$$

si les premiers membres de ce système d'équations étaient simultanément nuls, on aurait par hypothèse $L_{IVIV} \neq 0 \Rightarrow T_{[12]} = 0 \wedge T_{[13]} = 0 \wedge T_{[23]} = 0$. Dans la démonstration du théorème 8 nous avons introduit les matrices Λ et Ω et nous avons trouvé que $r_\lambda = r_\Omega$. L'implication précédente est en contradiction avec l'hypothèse $r_\Omega = 2$.

Supposons que

$$(5.12) \quad L_{IVIV}^K \dot{1} \dot{2} - 2L_{IVIV}^K \dot{1} \dot{2} \neq 0 \wedge T_{11} \neq 0.$$

Profitant de (5.12) nous étudions le rang de la matrice \mathcal{M}^* (5.11) et, après quelques transformations, nous obtenons dans sa huitième ligne tous les termes dans les colonnes 1-9 égaux à zéro, tandis que le terme appartenant à la huitième ligne et à la dixième colonne est égal à $\partial_\lambda \zeta$. Ensuite nous considérons le rang de la sous-matrice de degré 8 de la matrice \mathcal{M} , obtenue en y rayant la huitième ligne.

Il y a deux cas possibles: $K_{ij}^{(s)} \neq 0 \vee K_{ij}^{(s)} = 0$. De (5.12) il résulte

$$(5.13) \quad \tilde{L}_{IVIV}^{(s)} = \frac{1}{T_{11}} \left(K_{11}^{(s)} K_{22}^{(s)} - (K_{12}^{(s)})^2 \right) \neq 0.$$

Posons

$$(5.14) \quad \begin{cases} M = K_{22}^{(s)} K_{11}^{(s)} - (K_{12}^{(s)})^2, \\ U = 4K_{11}^{(s)} T_{[13]} - 4T_{[12]} K_{(12)}, \\ V = 4T_{[13]} K_{(12)} - 4T_{[12]} K_{22}^{(s)}. \end{cases}$$

On démontre facilement que

$$(5.15) \quad 8(K_{[12]}^{(s)})^2 K_{12}^{(s)} + 2MK_{[21]}^{(s)} + 2UV = \\ = 4T_{11}^{(s)} (L_{IVIV}^{(s)} K_{12}^{(s)} - L_{IVIV}^{(s)} K_{21}^{(s)}).$$

De là il résulte, en tenant compte de (5.12)

$$(5.16) \quad (K_{[12]}^{(s)})^2 + U^2 + V^2 \neq 0.$$

1^o Supposons d'abord que $K_{12}^{(s)} = 0$.

Pour montrer que le rang de la sous-matrice considérée de degré 8 de la matrice π est égal à 8, il suffit de prouver que le rang de la sous-matrice de π

$$\begin{pmatrix} 0 & -4K_{[12]}^{(s)} & -4U & 0 \\ 4K_{[12]}^{(s)} & 0 & -4V & 4V \\ -U & -V & 0 & 4K_{[12]}^{(s)} K_{21}^{(s)} - M \end{pmatrix}$$

est égal à 3.

Considérons les mineurs de degré 3 de cette matrice, obtenus en y rayant successivement la première, la seconde et la troisième colonne. Nous posons $A = 8(K_{12})^2 K_{12} + 2MK_{12} + 2UV$ et on obtient $8VA, 8UA, 8AK_{12}$.

De (5.12), (5.15) et (5.16) il résulte que l'une au moins de ces expressions doit être différente de zéro, donc que le rang de la sous-matrice considérée est 3. Récapitulant, on a dans le cas $K_{12}^{(s)} \neq 0$

$$(5.17) \quad r(\mathcal{M}_6^*) = r(\mathcal{M}_6) \Leftrightarrow \partial_6 \zeta \equiv 0 \wedge r(\mathcal{M}_6^*) = r(\mathcal{M}_6) = 11.$$

2^o Supposons maintenant que $K_{12}^{(s)} = 0$.

De (5.12), (5.13) et de cette hypothèse il résulte que

$$(5.18) \quad \tilde{L}_{IVIV}^{(s)} K_{12} \neq 0 \wedge K_{11}^{(s)} K_{22} \neq 0.$$

Pour montrer que le rang de la sous-matrice considérée de degré 8 de la matrice \mathcal{M} est égal à 8, il suffit (sous les hypothèses ci-dessus) de démontrer que le rang de sa sous-matrice

$$\begin{pmatrix} 0 & -4K_{12} & 4T_{13} \\ 4K_{12}^{(s)} K_{11} + 4UT_{12} & 4VT_{12} & -4T_{12} K_{22}^{(s)} \end{pmatrix}$$

est égal à 2. On considère les mineurs de degré 2 de cette matrice, obtenus en y rayant successivement la première, la seconde et la troisième colonne et on obtiens: $-16VK_{12}, 16UK_{12}, -16K_{11}^{(s)} K_{12} K_{12}^{(s)}$. De (5.16) et (5.18) il résulte que le rang de cette matrice est égal à 2. Par conséquent dans le cas $K_{12}^{(s)} = 0$ on a

$$(5.19) \quad r(\mathcal{M}_6^*) = r(\mathcal{M}_6) \Leftrightarrow \partial_6 \zeta = 0 \wedge r(\mathcal{M}_6^*) = r(\mathcal{M}_6) = 11.$$

On arrive à la même conclusion en supposant que dans la formule de L_{IVIV} $\partial_\lambda \zeta$ un coefficient quelconque de $\partial_\lambda T_{\alpha\beta}$ ne s'annule pas. De (5.17) et (5.19) il résulte

$$r(\mathcal{M}^*) = r(\mathcal{M}) \Leftrightarrow \partial_\delta \zeta = 0; \quad r(\mathcal{M}^*) = r(\mathcal{M}) = 44.$$

Théorème 11. Dans le cas où $r_\alpha = r_\beta = 3$, $r_\mu = 2$ dans l'espace H_4^1 , $L_{[\alpha\beta\gamma]} \neq 0$, le champ du tenseur asymétrique $T_{\lambda\mu}$ est toujours récurrent; la solution du système d'équations (1.4) par rapport à $\Gamma_{\lambda\mu}^\nu$ dépend de 12 fonctions arbitraires.

Démonstration. Moyennant une démonstration analogue à celle du lemme 1 on établit le

Lemme 2. Si dans H_4^1 on a $r_\alpha = r_\beta = 3$, $r_\mu = 2$, si le champ $T_{\lambda\mu}$ est de la forme (5.1), $L_{IVIV} \neq 0$ et si $X = Y = Z = 0$, l'objet $L_{\alpha\beta\gamma}$ est symétrique.

De (5.9) et du lemme 2 découle l'équivalence suivante

$$(5.20) \quad L_{\gamma\alpha\beta} = L_{\alpha\beta\gamma} \Leftrightarrow X = Y = Z = 0.$$

Supposons que le champ $T_{\lambda\mu}$ soit de la forme (5.1) et que $L_{IVIV} \neq 0$. De l'hypothèse $L_{[\alpha\beta\gamma]} \neq 0$ et du lemme 2 il résulte que la condition suivante doit être remplie: $X^2 + Y^2 + Z^2 \neq 0$. Considérons l'objet

$$(5.21) \quad \partial_\lambda f$$

avec la règle de transformation {[9], (p.107), [3] (dans [3] il y a lieu de prendre $p = 2$)}: $\partial_\lambda f' = J^{-2} A_\lambda^\lambda \{-2f \ln|J| + \partial_\lambda f\}$ obéissant aux propriétés d'un groupe. Le complexe $\{f, \partial_\lambda f\}$ est donc un objet géométrique semi-composé, sa propriété de s'annuler est une propriété invariante.

De l'hypothèse $r_\beta = 3$ il résulte que dans le cas considéré dans l'espace H_4^1 doit être remplie la condition:

$$f = 0 \Rightarrow \partial_\lambda f = 0.$$

Lemme 3. Si dans l'espace H_4^1 on a $r_\alpha = r_\beta = 3$, $L_{[\alpha\beta\gamma]} \neq 0$, $L_{IVIV} \neq 0$, la condition suivante doit être remplie

$$(\tilde{L}_{I\ I}^{(s)})^2 + (\tilde{L}_{II\ II}^{(s)})^2 + (\tilde{L}_{III\ III}^{(s)})^2 \neq 0.$$

Démonstration. Supposons que

$$(5.22) \quad \tilde{L}_{I\ I}^{(s)} = \tilde{L}_{II\ II}^{(s)} = \tilde{L}_{III\ III}^{(s)} = 0 \wedge x \neq 0, y \neq 0, z \neq 0.$$

Calculant f on obtient

$$\begin{cases} f = 2T_{11}^{(s)}\tilde{L}_{I\ I}^{(s)} - 2T_{(12)}^{(s)}\tilde{L}_{I\ II}^{(s)} + 2T_{(13)}^{(s)}\tilde{L}_{I\ III}^{(s)} - x\tilde{L}_{IV\ I}^{(s)} = 0, \\ f = -2T_{(12)}^{(s)}\tilde{L}_{I\ II}^{(s)} + 2T_{22}^{(s)}\tilde{L}_{II\ II}^{(s)} - 2T_{(23)}^{(s)}\tilde{L}_{II\ III}^{(s)} + y\tilde{L}_{II\ IV}^{(s)} = 0, \\ f = 2T_{(13)}^{(s)}\tilde{L}_{I\ III}^{(s)} - 2T_{(32)}^{(s)}\tilde{L}_{III\ III}^{(s)} + 2T_{33}^{(s)}\tilde{L}_{III\ IV}^{(s)} - z\tilde{L}_{III\ IV}^{(s)} = 0 \end{cases}$$

ainsi que les relations suivantes

$$\begin{cases} 2ZY\tilde{L}_{II\ III}^{(s)} = -X^2\tilde{L}_{I\ I}^{(s)} + Y^2\tilde{L}_{II\ II}^{(s)} + Z^2\tilde{L}_{III\ III}^{(s)}, \\ 2XY\tilde{L}_{I\ II}^{(s)} = X^2\tilde{L}_{I\ I}^{(s)} + Y^2\tilde{L}_{II\ II}^{(s)} - Z^2\tilde{L}_{III\ III}^{(s)}, \\ 2XZ\tilde{L}_{I\ III}^{(s)} = -X^2\tilde{L}_{I\ I}^{(s)} + Y^2\tilde{L}_{II\ II}^{(s)} - Z^2\tilde{L}_{III\ IV}^{(s)}. \end{cases}$$

De l'hypothèse (5.22), de $f = 0$ et des relations précédentes il résulterait que $\tilde{L}_{IV\ IV}^{(s)} = 0$, en contradiction avec l'hypothèse $r_f = 3$.

Supposons que

$$(5.23) \quad \tilde{L}_{I\ I}^{(s)} = \tilde{L}_{II\ II}^{(s)} = \tilde{L}_{III\ III}^{(s)} = 0 \wedge x \neq 0, y \neq 0, z = 0.$$

Si les conditions (5.23) sont remplies, on $f = (2YT_{(13)} - 2XT_{(23)})^2 = 0 \Rightarrow \tilde{L}_{IV\ IV}^{(s)} = \frac{1}{Y^2} 4 [T_{(23)}]^2 \tilde{L}_{III\ III}^{(s)} \Rightarrow \tilde{L}_{IV\ IV}^{(s)} = 0$,

en contradiction avec l'hypothèse $r_f = 3$. (Il en est de même dans les cas: $X = 0, Y \neq 0, Z \neq 0$ ou $X \neq 0, Y = 0, Z \neq 0$).

Supposons que

$$(5.24) \quad \begin{matrix} (s) \\ \tilde{L}_{I \cdot I} \end{matrix} = \begin{matrix} (s) \\ \tilde{L}_{II \cdot II} \end{matrix} = \begin{matrix} (s) \\ \tilde{L}_{III \cdot III} \end{matrix} = 0 \wedge X \neq 0, Y = 0, Z = 0.$$

Les conditions (5.24) étant remplies on a

$$\left. \begin{array}{l} f = 4X^2[T_{(23)}]^2 = 0 \Rightarrow T_{(23)} = 0, \\ \begin{matrix} (s) \\ \tilde{L}_{II \cdot II} = -2X^2T_{33} = 0 \end{matrix} \\ \begin{matrix} (s) \\ \tilde{L}_{III \cdot III} = -2X^2T_{22} = 0 \end{matrix} \end{array} \right\} \Rightarrow T_{22} = T_{33} = 0 \quad \left. \begin{array}{l} (s) \\ \tilde{L}_{IV \cdot IV} = 0 \end{array} \right\}$$

en contradiction avec l'hypothèse $r_f = 3$. (Il en est de même dans les cas: $X = 0, Y \neq 0, Z = 0$; $X = 0, Y = 0, Z \neq 0$). Le lemme 3 se trouve ainsi démontré. Récapitulant: si le champ $T_{\lambda\mu}$ est de la forme (5.1), si $L_{IV \cdot IV} \neq 0$ et si les hypothèses du théorème 11 sont satisfaites, les conditions suivantes doivent être remplies

$$(5.25) \quad \begin{aligned} & X^2 + Y^2 + Z^2 \neq 0; \quad f = 0 \Rightarrow \partial_\lambda f = 0; \\ & \begin{matrix} (s) \\ (\tilde{L}_{I \cdot I})^2 \end{matrix} + \begin{matrix} (s) \\ (\tilde{L}_{II \cdot II})^2 \end{matrix} + \begin{matrix} (s) \\ (\tilde{L}_{III \cdot III})^2 \end{matrix} \neq 0. \end{aligned}$$

En substituant les composantes du champ $T_{\lambda\mu}$ (5.1) dans les matrices \mathcal{M}_σ^* et \mathcal{M}_σ , en tenant compte des hypothèses (5.24) (et de celles du théorème) on calcule leurs rangs et on obtiens

$$r(\mathcal{M}_\sigma^*) = r(\mathcal{M}_\sigma) = 13 \Rightarrow r(\mathcal{M}^*) = r(\mathcal{M}) = 52.$$

Théorème 12. Dans les cas: (a) $r_f = 1, r_\theta = 2$, (b) $r_f = 2, r_\theta = 2$, (c) $r_f = 2, r_\theta = 4$, (d) $r_f = 3, r_\theta = 4$, (e) $r_f = 4, r_\theta = 2$, de l'espace H_4^1 le champ du tenseur asymétrique $T_{\lambda\mu}$ est toujours récurrent; la solution du système

d'équations (1.4) dépend de s fonctions arbitraires, où: dans le cas (a) $s = 28$, (b) $s = 16$, (c) $s = 16$, (d) $s = 8$, (e) $s = 8$.

Démonstration

(e) Supposons

$$(5.26) \quad T_{\lambda\mu} \quad \text{est de la forme (5.1), } L_{IVIV} \neq 0.$$

En vertu de (5.26) et de l'hypothèse $r_f = 4$, $r_\epsilon = 2$ on obtient $f \neq 0 \Rightarrow x^2 + y^2 + z^2 \neq 0 \wedge \overset{(s)}{(\tilde{L}_{I I})^2} + \overset{(s)}{(\tilde{L}_{II II})^2} + \overset{(s)}{(\tilde{L}_{III III})^2} \neq 0$ $B \equiv 0 \Rightarrow \partial_\lambda B = 0$, où B et $\partial_\lambda B$ ont été définis dans (5.3) et (5.4).

En substituant les composantes du champ $T_{\lambda\mu}$ (5.1) dans les matrices \mathcal{M}_6^* et \mathcal{M}_6 et en calculant leurs rangs sous les hypothèses ci-dessus on obtient

$$r(\mathcal{M}_6^*) = r(\mathcal{M}_6) = 14 \Rightarrow r(\mathcal{M}^*) = r(\mathcal{M}) = 56.$$

(d) supposons

$$(5.27) \quad T_{\lambda\mu} \quad \text{est de la forme (5.1), } L_{IVIV} \neq 0.$$

En vertu de (5.27), de l'hypothèse $r_\alpha = r_f = 3$, $r_\epsilon = 4$ et du lemme 3 on obtient

$$f = 0 \Rightarrow \partial_\lambda f = 0, \quad \epsilon \neq 0 \Rightarrow B \neq 0;$$

$$\overset{(s)}{(\tilde{L}_{I I})^2} + \overset{(s)}{(\tilde{L}_{II II})^2} + \overset{(s)}{(\tilde{L}_{III III})^2} = 0.$$

En substituant les composantes du champ $T_{\lambda\mu}$ (5.1) dans les matrices \mathcal{M}_6^* et \mathcal{M}_6 et en calculant leurs rangs sous les hypothèses ci-dessus, on obtient

$$r(\mathcal{M}_6^*) = r(\mathcal{M}_6) = 14 \Rightarrow r(\mathcal{M}^*) = r(\mathcal{M}) = 56.$$

(c) supposons

$$(5.28) \quad T_{\lambda\mu} \quad \text{est de la forme (5.1), } L_{IVIV} \neq 0.$$

En vertu de (5.28) et de l'hypothèse $r_f = 2, r_{\alpha} = 4$ on obtient

$$f = 0 \Rightarrow \partial_{\lambda} f = 0; \quad L_{\Omega\Gamma}^{(s)} = 0 \Leftrightarrow \tilde{L}_{\Omega\Gamma}^{(s)} = 0 \Rightarrow \partial_{\lambda} \tilde{L}_{\Omega\Gamma}^{(s)} = 0,$$

$$\epsilon \neq 0 \Rightarrow B \neq 0 \Rightarrow x^2 + y^2 + z^2 \neq 0.$$

En substituant les composantes du champ $T_{\lambda\mu}$ (5.1) dans les matrices \mathcal{M}_6^* et \mathcal{M}_6 on obtiens

$$r(\mathcal{M}_6^*) = r(\mathcal{M}_6) = 12 \Rightarrow r(\mathcal{M}_6) = r(\mathcal{M}) = 48.$$

(b) supposons

$$(5.29) \quad T_{\lambda\mu} \quad \text{est de la forme (5.1).}$$

En vertu de (5.29) et de l'hypothèse $r_{\alpha} = 3, r_f = r_{\epsilon} = 2$ on obtient

$$f = 0 \Rightarrow \partial_{\lambda} f = 0, \epsilon = 0 \Rightarrow B = 0 \Rightarrow \partial_{\lambda} B = 0,$$

$$L_{\Omega\Gamma}^{(s)} = 0 \Rightarrow \partial_{\lambda} L_{\Omega\Gamma}^{(s)} = 0,$$

$$\sum_{P=1}^6 (K_{PP}^{(s)})^2 \neq 0.$$

Lemma 4. Dans le cas $r_{\alpha} = 3, r_f = r_{\epsilon} = 2$ de l'espace H_4^1 l'objet $L_{\Omega\Gamma}$ doit être symétrique.

Démonstration. Supposons que $L_{\Omega\Gamma}$ ne soit pas symétrique. En vertu de (5.20) on doit avoir: $x^2 + y^2 + z^2 \neq 0$.

Supposons p.ex. que $y \neq 0$. En calculant B et $\tilde{L}_{I\ III}^{(s)}$ on obtiens

$$B = 2ZT_{(12)} - 2YT_{(13)} + 2XT_{(23)};$$

et

$$\tilde{L}_{I\ III}^{(s)} = 2XZT_{22} + 2Y^2T_{(13)} - 2XYT_{(23)} - 2YZT_{(12)}.$$

Posons pour un instant

$$\begin{cases} p = Y^2T_{13} - XYT_{23} - YZT_{12} + XZT_{22}, \\ q = Y^2T_{31} - XYT_{32} - YZT_{21} + XZT_{22}. \end{cases}$$

Alors on obtient

$$\begin{cases} YB = q - p = 0 \\ \tilde{L}_{I\ III}^{(s)} = q + p = 0 \end{cases} \Rightarrow p = q = 0.$$

On prouve aisément que sous l'hypothèse: $Y \neq 0$ et la condition: $p = q = 0$ le rang r_α est égal au rang de la matrice suivante

$$\begin{pmatrix} 0 & YT_{12} - XT_{22} & 0 & 0 \\ YT_{21} - XT_{22} & T_{22} & YT_{23} - ZT_{22} & Y \\ 0 & YT_{32} - ZT_{22} & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

et on voit que le rang de cette matrice peut être au plus 2, en contradiction avec l'hypothèse $r_\alpha = 3$. (Il en est de même dans les hypothèses: $X \neq 0$ ou $Z \neq 0$).

En vertu du lemme 4 on obtient

$$L_{r2} = L_{\Omega r} \Rightarrow X = Y = Z = 0 \Rightarrow L_{IVIV} \neq 0.$$

$\tilde{L}_{I\ IV}^{(s)}$

En supposant de plus: $\tilde{K}_{44} \neq 0 \wedge T_{22} \neq 0$ et en substituant les composantes du champ $T_{\lambda\mu}$ (5.1) dans les matrices M_6^* et

nous considerons leurs rangs. Sous les hypotheses ci-dessus on a

$$r(m_6^*) = r(m_6) \Leftrightarrow r(\chi) = 3; \quad r(m_6^*) = r(m_6) = 11,$$

où

$$\chi = \begin{pmatrix} 0 & 4K_{[14]} \tilde{K}_{44}^{(s)} & 0 & -4M \\ 4K_{[41]} & L & M & 0 \\ 4M & 0 & 4K_{[14]} \tilde{K}_{44}^{(s)} & 4L \end{pmatrix}$$

et M et L sont des expressions de la forme suivante

$$\begin{cases} M = -T_{[12]} \tilde{K}_{44}^{(s)} + T_{[23]} \tilde{K}_{14}^{(s)}, \\ L = T_{[12]} \tilde{K}_{41}^{(s)} - T_{[23]} \tilde{K}_{11}^{(s)}. \end{cases}$$

Designons par N_λ le mineur de la matrice χ obtenu en y rayant la λ ème colonne. Alors

$$N_1 = 0,$$

$$N_2 = 4M \left\{ 16\tilde{K}_{44}^{(s)} (K_{[14]})^2 + 4M^2 \right\},$$

$$N_3 = 4L \left\{ 16\tilde{K}_{44}^{(s)} (K_{[14]})^2 + 4M^2 \right\},$$

$$N_4 = 4\tilde{K}_{44}^{(s)} K_{[14]} \left\{ 16\tilde{K}_{44}^{(s)} (K_{[14]})^2 + 4M^2 \right\}.$$

On prouve aisément que

$$16\tilde{K}_{44}^{(s)} (K_{[14]})^2 + 4M^2 = 32T_{22} \tilde{L}_{IVIV} \tilde{K}_{44}^{(s)} \neq 0 \Rightarrow 16(K_{[14]})^2 + (4M)^2 \neq 0.$$

Il en résulte qu'au moins un des mineurs $N_\lambda \neq 0$. (Il en est de même dans toutes les autres hypotheses du type $\tilde{K}_{pp}^{(s)} \neq 0$, $T_{\lambda\lambda} \neq 0$). Nous avons ainsi prouvé que

$$r(\mathcal{M}_\sigma^*) = r(\mathcal{M}_\sigma) = 11 \Rightarrow r(\mathcal{M}^*) = r(\mathcal{M}) = 44.$$

(a) supposons

$$(5.30) \quad T_{\lambda\mu} \quad \text{est de la forme (5.1).}$$

En vertu de l'hypothèse $r_\alpha = 3$, $r_\beta = 1$, $r_\gamma = 2$ et de (5.30) on obtient

$$(5.31) \quad \left\{ f = 0 \Rightarrow \partial_\lambda f = 0; \quad L_{\Omega\Gamma}^{(s)} = 0 \Rightarrow \partial_\lambda L_{\Omega\Gamma}^{(s)} = 0; \right.$$

$$\left. K_{PQ}^{(s)} = 0 \Rightarrow \partial_\lambda K_{PQ}^{(s)} = 0 \right\} \Rightarrow X = Y = Z = 0,$$

tandis que en vertu de (5.31) et (5.10) on obtient

$$L_{\Gamma\Omega} = L_{\Omega\Gamma} \Rightarrow L_{IVIV} \neq 0.$$

En outre, il résulte de l'hypothèse $r_\alpha = 3$, $r_\beta = 1$ que l'on doit avoir $(T_{11})^2 + (T_{22})^2 + (T_{33})^2 \neq 0$. Supposons p.ex. que $T_{11} \neq 0$; en substituant les composantes du champ $T_{\lambda\mu}$ (5.1) dans les matrices \mathcal{M}_σ^* et \mathcal{M}_σ je calcule leurs rangs en tenant compte de toutes les conditions ci-dessus et on obtient

$$r(\mathcal{M}_\sigma^*) = r(\mathcal{M}_\sigma) \Leftrightarrow r(\Xi) = 3; \quad r(\mathcal{M}_\sigma^*) = r(\mathcal{M}_\sigma) = 9,$$

où

$$\Xi = \begin{pmatrix} 2K_{11} & 2K_{12} & -T_{[12]} & -T_{[13]} & 0 & 0 \\ 2K_{21} & 2K_{22} & 0 & 0 & -T_{[12]} & -T_{[13]} \\ 0 & 0 & K_{21} & K_{22} & K_{11} - 2(T_{[12]})^2 & K_{21} - 2T_{[12]} T_{[13]} \end{pmatrix}$$

On démontre aisément que l'on a la relation suivante

$$(5.32) \quad T_{11} L_{IVIV} = K_{11} K_{22} - K_{12} K_{21} \neq 0.$$

De (5.32) il résulte que $r(\Xi) = 3$. (Il en est de même dans les hypothèses: $T_{22} \neq 0$ ou $T_{33} \neq 0$).

Nous avons ainsi démontré que

$$r(\mathcal{M}_\sigma^*) = r(\mathcal{M}_\sigma) = 9 \Rightarrow r(\mathcal{M}^*) = r(\mathcal{M}) = 36.$$

RÉFÉRENCES

- [1] S. Gołęb : Rachunek tensorowy. Warszawa 1966.
- [2] S. Gołęb ; A. Jakubowicz : Über eine Frage die der Theorie der Tensoren zugrunde liegt, Zeszyty Nauk. Univ. Jagiellońskiego, Prace Mat. 10(1965) 17-19.
- [3] S. Gołęb : Über Differentiaalkomitanten erster Ordnung. Colloq. Math. 14 (1967), 175-184.
- [4] S. Gołęb , A. Jakubowicz , M. Kucharski , M. Kuczma : Sur l'objet géométrique représentant une direction munie d'un sens, Ann. Polon. Math. 15 (1964), 233-236.
- [5] A. Węgrzynowska : Klasyfikacja przestrzeni H_4 względem rzędów r_x, r_y, r_z , Zeszyty Nauk. Politech. Szczecin. (in print).
- [6] A. Jakubowicz : O kompresji wskaźników dla afinorów antysymetrycznych, Zeszyty Nauk. Politech. Szczecin. 39 (1963), 57-65.
- [7] A. Węgrzynowska : Warunki konieczne i dostateczne istnienia pochodnej kowariantnej rekurencyjnej tensora dwukrotnie kowariantnego niesymetrycznego w przestrzeni czterowymiarowej. (Doctoral thesis).
- [8] M. Kucharski : Einige Bemerkungen über die linearen homogenen geometrischen Objekte erster Klasse, Ann. Polon. Math. 19 (1967), 6-8.

- [9] O. W. Vogel : Über lineare Zusammenhänge in singulären Riemannschen Räumen, Arch. Math. (Basel) 16)1965), 106-116.
- [10] V. Hlavaty : Geometry of Einstein's unified field theory. Gröningen 1957.

INSTITUTE OF MATHEMATICS, TECHNICAL UNIVERSITY OF SZCZECIN

Received December 3th, 1974.

